

QCM d'autoévaluation, exercice 89 page 295

Sésamath

Maths TS obligatoire



Dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace, on considère les droites

$$d: \begin{cases} x = 1 - t \\ y = 2t \\ z = 3 \end{cases} \quad t \in \mathbb{R} \text{ et } d': \begin{cases} x = 3 + t \\ y = 1 - 4t \\ z = 2t \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}$$

et le plan \wp de représentation paramétrique :
$$\begin{cases} x = 2 + t - t' \\ y = -2t + 3t' \\ z = 4 - t' \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}, t' \in \mathbb{R}$$

- a) d et \wp sont parallèles
- b) d et \wp sont sécants en $A(-1; 4; 3)$
- c) d est inclus dans \wp

a)

Rappel

- Une droite d de vecteur directeur \vec{u} est parallèle à un plan P de vecteurs directeurs \vec{v} et \vec{w} si, et seulement si, les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires.

a)

Rappel

- Une droite d de vecteur directeur \vec{u} est parallèle à un plan P de vecteurs directeurs \vec{v} et \vec{w} si, et seulement si, les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires.
- Soit trois vecteurs non nuls \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} tels que \vec{u} et \vec{v} ne sont pas colinéaires. \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires si et seulement si il existe deux réels α et β tels que

$$\vec{w} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{v}.$$

Rappel

Dans un repère $(O ; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace, on considère le point $A(x_A ; y_A ; z_A)$ et les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} \alpha' \\ \beta' \\ \gamma' \end{pmatrix}$.

- $M(x; y; z)$ appartient à la droite \mathcal{D} passant par A et de vecteur directeur \vec{u} si, et seulement si, il existe

un réel t tel que :
$$\begin{cases} x = x_A + t\alpha \\ y = y_A + t\beta \\ z = z_A + t\gamma \end{cases} .$$

On dit que ce système d'équations est une représentation paramétrique de la droite \mathcal{D} passant par A et de vecteur directeur \vec{u} .

Rappel

Dans un repère $(O ; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace, on considère le point $A(x_A ; y_A ; z_A)$ et les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} \alpha' \\ \beta' \\ \gamma' \end{pmatrix}$.

- $M(x; y; z)$ appartient à la droite \mathcal{D} passant par A et de vecteur directeur \vec{u} si, et seulement si, il existe

$$\text{un réel } t \text{ tel que : } \begin{cases} x = x_A + t\alpha \\ y = y_A + t\beta \\ z = z_A + t\gamma \end{cases} .$$

On dit que ce système d'équations est une représentation paramétrique de la droite \mathcal{D} passant par A et de vecteur directeur \vec{u} .

- $M(x; y; z)$ appartient au plan \mathcal{P} passant par A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} si, et seulement si, il

$$\text{existe deux réels } t \text{ et } t' \text{ tels que : } \begin{cases} x = x_A + t\alpha + t'\alpha' \\ y = y_A + t\beta + t'\beta' \\ z = z_A + t\gamma + t'\gamma' \end{cases} .$$

On dit que ce système d'équations est une représentation paramétrique du plan \mathcal{P} passant par A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} .

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de φ sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de φ sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Remarque : \vec{v} et \vec{w} sont bien non colinéaires car leurs coordonnées sont non proportionnelles : $\frac{1}{-1} \neq \frac{-2}{3}$

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de φ sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Remarque : \vec{v} et \vec{w} sont bien non colinéaires car leurs coordonnées sont non proportionnelles : $\frac{1}{-1} \neq \frac{-2}{3}$

Or,

$$\vec{u} = -\vec{v}$$

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de φ sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Remarque : \vec{v} et \vec{w} sont bien non colinéaires car leurs coordonnées sont non proportionnelles : $\frac{1}{-1} \neq \frac{-2}{3}$

Or,

$$\vec{u} = -\vec{v}$$

Par conséquent, \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de \wp sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Remarque : \vec{v} et \vec{w} sont bien non colinéaires car leurs coordonnées sont non proportionnelles : $\frac{1}{-1} \neq \frac{-2}{3}$

Or,

$$\vec{u} = -\vec{v}$$

Par conséquent, \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires et on en déduit que d est parallèle au plan \wp .

a) Un vecteur directeur de d est $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Deux vecteurs directeurs de \wp sont $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

Remarque : \vec{v} et \vec{w} sont bien non colinéaires car leurs coordonnées sont non proportionnelles : $\frac{1}{-1} \neq \frac{-2}{3}$

Or,

$$\vec{u} = -\vec{v}$$

Par conséquent, \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires et on en déduit que d est parallèle au plan \wp .

réponse **a)** vraie

b) Comme d est parallèle au plan φ , ils ne sont pas sécants.

b) Comme d est parallèle au plan φ , ils ne sont pas sécants.

réponse **b)** fausse

c) $A(1 ; 0 ; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

c) $A(1 ; 0 ; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \emptyset si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

c) $A(1; 0; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \emptyset si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 2 + t - 1 \\ 0 = -2t + 3 \\ t' = 1 \end{cases}$$

c) $A(1; 0; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \emptyset si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 2 + t - 1 \\ 0 = -2t + 3 \\ t' = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ t = 1,5 \\ t' = 1 \end{cases}$$

c) $A(1; 0; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \emptyset si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 2 + t - 1 \\ 0 = -2t + 3 \\ t' = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ t = 1,5 \\ t' = 1 \end{cases}$$

Ce système n'ayant pas de solution, A n'appartient pas à \emptyset

c) $A(1; 0; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \varnothing si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 2 + t - 1 \\ 0 = -2t + 3 \\ t' = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ t = 1,5 \\ t' = 1 \end{cases}$$

Ce système n'ayant pas de solution, A n'appartient pas à \varnothing et on en déduit que d est strictement parallèle au plan \varnothing .

c) $A(1; 0; 3)$ appartient à d (en prenant $t = 0$).

A appartient à \varnothing si, et seulement si, le système suivant a une solution

$$\text{unique : } \begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 = 2 + t - t' \\ 0 = -2t + 3t' \\ 3 = 4 - t' \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = 2 + t - 1 \\ 0 = -2t + 3 \\ t' = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} t = 0 \\ t = 1,5 \\ t' = 1 \end{cases}$$

Ce système n'ayant pas de solution, A n'appartient pas à \varnothing et on en déduit que d est strictement parallèle au plan \varnothing .

réponse **c)** fausse